

# Matriz Densidade

Até aqui temos trabalhado com a MQ formulada em termos de um estado

$$|I\rangle$$

que pode ser expandido em diferentes bases, mas é o estado do sistema inteiro. Ou seja, todos os partículas (cf.) do sistema estão no estado  $|I\rangle$ . Esse conjunto de partículas (ensemble) é então um conjunto puro. Ele está descrito por um único estado  $|I\rangle$ . Nesse conjunto, falamos de estados puros.

Por outra parte, muitas vezes na prática temos uma mistura de estados puros. Por exemplo, um conjunto de  $l$  elétrons com  $l=1$  pode (por alguma razão) ter 20% de probabilidade de ter  $L_z = \hbar$ , 30% de ter  $L_x = 0$  e 50% de ter  $(L_x + L_y)/\sqrt{2} = \hbar$ .

Para esses casos é de utilidade usar o operador densidade  $\rho$  e sua correspondente matriz. Vamos definir  $\rho$  primeiro no caso mais simples de estados puros, para depois passar ao caso mais interessante de estados misturados.

## Estados Puros

Se considerarmos um conjunto tal que todos os membros estão no estado  $|I\rangle$ , então o valor esperado de um

observável dado  $A$  é

$$\langle A \rangle = \langle \Psi | A | \Psi \rangle$$

Agora de fato  $\langle A \rangle$  é a média dos resultados de medições feitas no conjunto de sistemas (as partículas) todos no estado descrito por  $|\Psi\rangle$ , um estado puro.

Podemos reformular o mesmo se definirmos o operador densidade  $\rho$  como

$$\left\{ \rho \equiv |\Psi\rangle \langle \Psi| \right\}$$

Se agora considerarmos uma base ortonormal

$$\{ | \Psi_i \rangle \}$$

a matriz densidade é

$$\left\{ \rho_{ij} = \langle \Psi_i | \Psi \rangle \langle \Psi | \Psi_j \rangle \right\}$$

Mas o estado  $|\Psi\rangle$  tem a expansão

$$|\Psi\rangle = \sum_i c_i |\Psi_i\rangle$$

onde os coeficientes são

$$c_i = \langle \Psi_i | \Psi \rangle \quad \text{e como } \langle \Psi | \Psi \rangle = 1$$

e satisfazem  $\sum_i |c_i|^2 = 1$



A partir da definição de  $\rho$ , assim como também usando as propriedades das bases ortonormais, podemos derivar algumas propriedades da matriz / operador densidade.

- $\rho$  é um operador idempotente

$$\rho^2 = \rho \rho = |\Psi\rangle \langle \Psi | \Psi\rangle \langle \Psi |$$

usando que  $\langle \Psi | \Psi \rangle = 1$

$$\Rightarrow \left\{ \rho^2 = |\Psi\rangle \langle \Psi | = \rho \right\} \checkmark$$

- $\rho$  é hermitiano

$$\begin{aligned} \rho^\dagger &= (|\Psi\rangle \langle \Psi |)^\dagger = (\langle \Psi |)^\dagger (|\Psi\rangle)^\dagger \\ &= |\Psi\rangle \langle \Psi | = \rho \quad \checkmark \end{aligned}$$

- $\text{Tr}(\rho) = 1$

Sobemos que

$$\rho_{ij} = \langle \psi_i | \Psi \rangle \langle \Psi | \psi_j \rangle$$

$$\Rightarrow \rho_{ii} = \langle \psi_i | \Psi \rangle \langle \Psi | \psi_i \rangle$$

$$\rho_{ii} = c_i c_i^* = |c_i|^2$$

$$\Rightarrow \left\{ \text{Tr}(\rho) = \sum_i \rho_{ii} = \sum_i |c_i|^2 = 1 \right\} \checkmark$$

• Finalmente, o valor esperado de um dado observável  $A$  pode ser escrito como

$$\langle A \rangle = \langle \Psi | A | \Psi \rangle \\ = \sum_{i,j} \langle \psi_i | A | \psi_j \rangle c_i^* c_j$$

MAS  $\rho_{ij} = c_i c_j^* \Rightarrow$

$$\langle A \rangle = \sum_{i,j} A_{ij} \rho_{ji} = \text{Tr}(A\rho) = \text{Tr}(\rho A)$$

$$\Rightarrow \left\{ \langle A \rangle = \text{Tr}(\rho A) \right\}$$

Vamos ver que quase todas as propriedades da matriz densidade ainda são válidas para o caso de estados misturados. A única exceção será idempotência.

De fato podemos usar a matriz densidade para descrever um sistema  $A$ , em lugar de usar o estado  $|\Psi\rangle$  ou a função de onda  $\Psi(\vec{x}, t)$ . Por exemplo, podemos derivar a evolução temporal de  $\rho$  usando a equação de Schrödinger. Sabemos que

$$\begin{aligned} i\hbar \frac{\partial |\Psi\rangle}{\partial t} &= H |\Psi\rangle \\ \text{e portanto} \quad -i\hbar \frac{\partial \langle \Psi|}{\partial t} &= \langle \Psi| H \end{aligned}$$

Então

$$\begin{aligned}i\hbar \frac{\partial \rho}{\partial t} &= i\hbar \frac{\partial}{\partial t} (|\psi\rangle\langle\psi|) \\&= i\hbar \frac{\partial |\psi\rangle\langle\psi|}{\partial t} + i\hbar |\psi\rangle \frac{\partial \langle\psi|}{\partial t} \\&= H|\psi\rangle\langle\psi| - |\psi\rangle\langle\psi|H \\&= H\rho - \rho H\end{aligned}$$

$$\Rightarrow \boxed{i\hbar \frac{\partial \rho}{\partial t} = [H, \rho]}$$

Essa equação diferencial para  $\rho$  contém a mesma informação que a equação de Schrödinger para o estado  $|\psi\rangle$ .

## Exemplo de Estado Puro

Vamos considerar  $|\psi\rangle$  o estado que descreve um conjunto de partículas de spin  $1/2$  todos eles com  $S_x = +\hbar/2$ , ou spin  $\uparrow$  na direção  $\hat{x}$ . Se usamos a base de autoestados de  $S_z$ , em notação esponencial,

$$|\psi_1\rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ e } |\psi_2\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

podemos escrever o estado  $|\psi\rangle$  nessa base como

$$|\Psi\rangle = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}$$

A matriz densidade é (nesta base)

$$\rho = |\Psi\rangle\langle\Psi| = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \rho = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

Alternativamente, poderíamos ter calculado cada elemento de  $\rho_{ij}$  usando

$$\rho_{ij} = \langle\psi_i|\Psi\rangle\langle\Psi|\psi_j\rangle$$

$$\text{eg: } \rho_{11} = (1 \ 0) \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\rho_{11} = \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} = \frac{1}{2} \checkmark$$

etc.

É fácil ver que  $\rho$  satisfaz

$$\text{Tr}(\rho) = 1$$

$$\rho^2 = \rho$$

tal como é esperado da matriz densidade de estados puros.

## Estados Misturados

Vamos agora considerar a situação na qual o conjunto contém uma mistura de estados puros, cada um deles com uma probabilidade de dada. Se os estados puros são

$$|\psi_k\rangle$$

e cada um aparece com probabilidade  $p_k$ , então o valor esperado de um dado observável  $A$  no conjunto de estados puros  $|\psi_k\rangle$  é a média dos valores esperados em cada estado puro, pesados pelas probabilidades  $p_k$ :

$$\langle A \rangle = \sum_k p_k \langle \psi_k | A | \psi_k \rangle$$

É importante não confundir as probabilidades  $p_k$  (números reais) com os  $|c_i|^2$ . Os últimos são a probabilidade de obter um dado ou valor num estado puro!

O operador densidade  $\rho$  é então definido como a soma das densidades de cada setor de estados puros, pesada pelas probabilidades  $p_k$ :

$$\rho \equiv \sum_k p_k |\Psi_k\rangle \langle \Psi_k|$$

Então a matriz densidade numa base em particular  $\{|\Psi_i\rangle\}$  é

$$\rho_{ij} = \sum_k p_k \langle \Psi_i | \Psi_k \rangle \langle \Psi_k | \Psi_j \rangle$$

As grandezas  $p_k$ , sendo elas probabilidades, satisfazem

$$p_k \geq 0 \text{ e } \sum_k p_k = 1$$

É importante ressaltar que os estados puros  $|\Psi_k\rangle$  são em geral NÃO ortogonais.  
i.e.

Em geral  $\langle \Psi_i | \Psi_k \rangle \neq 0$

Vamos examinar as propriedades de  $\rho$  no caso de estados misturados, o primeiro que vemos é que

$$\rho^2 \neq \rho$$

se os estados são misturados.

De fato essa é uma forma de testar se um dado estado é puro e misturado. As outras propriedades de  $\rho$ , porém, ainda são mantidas.

• Claramente temos  $\rho^T = \rho$ , dado que os  $p_k$  são reais.

•  $\text{Tr}(\rho)$ :  
$$\rho = \sum_k p_k |\Psi_k\rangle\langle\Psi_k|$$

$$\Rightarrow \rho_{ij} = \sum_k p_k \langle t_i | \Psi_k \rangle \langle \Psi_k | t_j \rangle$$
$$= \sum_k p_k C_i^k C_j^{k*}$$

$$\Rightarrow \text{Tr}(\rho) = \sum_i \rho_{ii} = \sum_i \sum_k p_k |C_i^k|^2$$
$$= \sum_k p_k \sum_i |C_i^k|^2$$

MAS OS  $C_i^k$  SÃO A EXPANSÃO DE UM ESTADO PURO  $|\Psi_k\rangle$  NA BASE ORTONORMAL  $\{|t_i\rangle\}$ , ENTÃO

$$\sum_i |C_i^k|^2 = 1$$

$$\Rightarrow \left\{ \text{Tr}(\rho) = \sum_k p_k = 1 \quad \checkmark \right\}$$

•  $\langle A \rangle$ :

$$\begin{aligned}\langle A \rangle &= \sum_k p_k \langle \Psi_k | A | \Psi_k \rangle \\ &= \sum_k p_k \sum_{i,j} C_i^{k*} C_j^k \langle \Psi_i | A | \Psi_j \rangle \\ &= \sum_k p_k \sum_{i,j} A_{ij} C_i^{k*} C_j^k \\ &= \sum_{i,j} A_{ij} \underbrace{\sum_k p_k C_i^{k*} C_j^k}_{P_{ji}}\end{aligned}$$

$$\Rightarrow \langle A \rangle = \sum_i \sum_j A_{ij} P_{ji}$$

$$\Rightarrow \langle A \rangle = \text{Tr}(A \rho) = \text{Tr}(\rho A) \quad \checkmark$$

• Finalmente a evolução temporal ainda é dada por

$$\left\{ i \hbar \frac{\partial \rho}{\partial t} = [H, \rho] \right\}$$

sempre que  $\frac{\partial p_k}{\partial t} = 0 \quad \forall k$



# Exemplo de Estado Misturado

Consideremos um conjunto de partículas de spin  $1/2$  tal que a probabilidade delas ter  $S_z = +\hbar/2$  é 50%, e a probabilidade de  $S_z = -\hbar/2$  é 50%.

$$\Rightarrow p_1 = p_2 = 1/2; |\uparrow_1\rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}; |\uparrow_2\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

A matriz densidade é dada por

$$\rho = \sum_{k=1}^2 p_k |\uparrow_k\rangle \langle \uparrow_k|$$

$$\rho = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \end{pmatrix} + \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$= \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} + \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \rho = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

Vemos que  $\text{Tr} \rho = 1$ , mas

$$\rho^2 = \begin{pmatrix} \frac{1}{4} & 0 \\ 0 & \frac{1}{4} \end{pmatrix} \neq \rho$$

Logo, esse não é um estado puro

# Matriz Densidade de Sistemas Compostos

Consideremos um sistema composto de 2 subsistemas, I e II. Os estados do sistema são definidos por

$$|\Psi_{KL}\rangle$$

com dois índices,  $K$  e  $L$ , indicando que o subsistema I está no estado  $|\Psi_K\rangle$ , enquanto que o subsistema II está no estado  $|\Psi_L\rangle$ . Será conveniente definir uma base ortonormal onde expandir os estados  $|\Psi_{KL}\rangle$ . Vamos definir ela com 2 índices, o primeiro referindo-se a uma base ortonormal em I e o segundo enocada a uma base ortonormal II:

$$\{|\Psi_{ma}\rangle\} \Rightarrow \begin{cases} |\Psi_m\rangle \text{ em I} \\ |\Psi_a\rangle \text{ em II} \end{cases}$$

Notar que tanto os estados  $|\Psi_{KL}\rangle$  como a base ortonormal definida pelos  $|\Psi_{ma}\rangle$  não são em geral o produto dos estados enocados a I e II.

$$\Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} \text{Em geral, } |\Psi_{KL}\rangle \neq |\Psi_K\rangle \otimes |\Psi_L\rangle \\ \text{ou} \\ |\Psi_{ma}\rangle \neq |\Psi_m\rangle \otimes |\Psi_a\rangle \end{array} \right.$$

Em particular os estados não fatorizam no caso de emaranhamento.

Dado um operador  $A$ , os seus elementos de matriz na base ortonormal  $\{| \psi_{ma} \rangle\}$  são

$$\left\{ \langle \psi_{ma} | A | \psi_{mb} \rangle = A_{ma,mb} \right\}$$

onde os 4 índices se referem aos setores  $I(m,m)$  e  $II(a,b)$ .

Se agora considerarmos um operador  $A$  que só atua (não trivialmente) no subsistema  $I$ , então temos

$$A_{ma,mb} = A_{mm}^I \delta_{ab}$$

onde  $A^I$  atua só nos estados do setor  $I$ .  
A matriz densidade do sistema total é, escrita na base  $\{| \psi_{ma} \rangle\}$

$$\rho_{ma,mb} = \langle \psi_{ma} | \rho | \psi_{mb} \rangle$$

Portanto o valor esperado de  $A$  é

$$\langle A \rangle = \text{Tr}(A\rho) = \text{Tr}(A_{ma,mb} \rho_{mb,mc})$$

$$= \sum_{ma} \sum_{mb} A_{ma,mb} \rho_{mb,ma}$$

$$= \sum_{ma} \sum_{mb} A_{mm}^I \delta_{ab} \rho_{mb,ma}$$

$$= \sum_{mm} A_{mm}^I \sum_a \rho_{ma,ma}$$

Se agora definirmos

$$\rho_{mm}^I \equiv \sum_a \rho_{ma, ma}$$

$$\Rightarrow \langle A \rangle = \sum_{mm} A_{mm} \rho_{mm}^I$$

Podemos pensar que  $\rho_{mm}^I$  é a matriz densidade do subsistema ou setor I, a qual é relevante no caso em que o operador em questão só atua no setor I e nada faz no II.

Da mesma forma, podemos definir

$$\rho_{ab}^{II} = \sum_m \rho_{ma, mb}$$

como a matriz densidade do setor II. Quando NÃO existe nenhuma correlação entre os estados dos setores I e II, então os estados fatorizam. Ex

$$|I_k L\rangle = |I_k\rangle |L\rangle$$

Nesse caso, a matriz densidade também fatoriza (provar)

$$\rho_{ma, mb} = \rho_{mm}^I \rho_{ab}^{II}$$

Mas esse não é o caso mais geral, e em particular não é o caso em presença de emaranhamento.

# Medição vs. Evolução Unitária

Existe uma diferença crucial entre a evolução unitária de um sistema e o que acontece no processo de medição. Vamos ver como essas diferenças aparecem na matriz densidade. Mas também veremos que, independentemente de qual desses dois processos acontece, eles resultam em transformações lineares da matriz densidade.

Medição: Se começarmos com um sistema descrito pelo operador densidade

$$\rho = \sum_k p_k |\Psi_k\rangle \langle \Psi_k|$$

ou

$$\rho = \sum_k p_k \Lambda_k$$

onde definimos

$$\Lambda_k \equiv |\Psi_k\rangle \langle \Psi_k|$$

o projetor no estado  $|\Psi_k\rangle$ . Se fizermos uma medição de algum observável físico, colocamos o sistema em um dos autoestados desse operador,  $|\Phi_\alpha\rangle$ . Se o sistema estava em  $|\Psi_k\rangle$ , a probabilidade de estar em  $|\Phi_\alpha\rangle$  depois da medição é

$$|\langle \Phi_\alpha | \Psi_k \rangle|^2$$

Então, a matriz densidade após a medição é dada por

$$\rho' = \sum_{\alpha} f_{\alpha} |\Phi_{\alpha}\rangle \langle \Phi_{\alpha}|$$

onde as probabilidades  $f_{\alpha}$  são dadas por

$$f_{\alpha} = \sum_{\kappa} p_{\kappa} |\langle \Phi_{\alpha} | \Psi_{\kappa} \rangle|^2$$

$$\Rightarrow \rho' = \sum_{\alpha} \sum_{\kappa} p_{\kappa} \langle \Phi_{\alpha} | \Psi_{\kappa} \rangle \langle \Psi_{\kappa} | \Phi_{\alpha} \rangle \Lambda_{\alpha}$$

$$= \sum_{\alpha} \langle \Phi_{\alpha} | \rho | \Phi_{\alpha} \rangle \Lambda_{\alpha}$$

$$= \sum_{\alpha} |\Phi_{\alpha}\rangle \langle \Phi_{\alpha} | \rho | \Phi_{\alpha} \rangle \langle \Phi_{\alpha}|$$

$$\Rightarrow \rho' = \sum_{\alpha} \Lambda_{\alpha} \rho \Lambda_{\alpha}$$

Evolução Unitária : a evolução temporal dos estados  $|\Psi_{\kappa}\rangle$  de  $t \rightarrow t'$  é dada por

$$|\Psi'_{\kappa}\rangle = e^{\frac{-i}{\hbar} H(t-t')} |\Psi_{\kappa}\rangle$$

então a matriz densidade  $\rho'$  no tempo  $t'$  pode ser obtida como

$$\rho' = \sum_{\kappa} p_{\kappa} e^{\frac{-i\hbar H(t'-t)}{\hbar}} |\Psi_{\kappa}\rangle \langle \Psi_{\kappa}| e^{\frac{i\hbar H(t'-t)}{\hbar}}$$

O que pode ser escrito como

$$\rho' = e^{-\frac{i}{\hbar}H(t'-t)} \rho e^{\frac{i}{\hbar}H(t'-t)}$$

Uma das questões mais importantes da MQ, é o fato que não é possível achar um hamiltoniano  $H$  tal que para todos os  $\rho$  em tempo  $t$  a gente obtenha  $\rho'$  em tempo  $t'$  de forma que é obtido pelo processo de medição seu anterior. O processo de medição e o da evolução unitária são distribuídos de forma essencial.

Por outra parte, as duas coisas compartilham uma característica muito importante: tanto no caso de transformação devido à medição como no da evolução temporal as transformações são lineares.

## Emaranhamento vs. Transmissão de Informação

Vimos que tanto a evolução temporal dos estados como o processo de medição (ou alguma combinação dos dois tipos de processos) resultam numa transformação linear  $\rho \rightarrow \rho'$ . Em geral, para a matriz densidade podemos escrever

$$\rho'_{M'N'} = \sum_{MN} K_{M'N, MN} \rho_{MN}$$

onde  $\delta_{K_{M|M, N|N}}$  é um  $\epsilon$ -número (não é um operador) e não depende de  $\rho$ .  $K_{M|M, N|N}$  são os elementos da transformação linear  $\rho \rightarrow \rho'$ . Mas dado que

$$\text{Tr}(\rho') = 1$$

$\Rightarrow$

$$\sum_{M'} K_{M|M, M'|N} = \delta_{MN}$$

Se agora voltarmos a considerar um sistema com 2 partes isoladas entre elas, I e II, e substituirmos os índices  $M, N$ , etc. por índices duplos  $m_a, m_b$ , etc., onde  $m, m, \dots$  corresponde aos estados de I e  $a, b, \dots$  aos estados de II, a matriz densidade é, como vimos anteriormente,

$$\rho_{m_a, m_b}$$

e em geral NÃO É FATORIZÁVEL em

$$\rho_{mm}^I \rho_{ab}^{II}$$

Porém, é possível mostrar que, se temos dois setores I e II isolados (i.e. sem influência física de um no outro o fluxo de informação entre eles) a matriz  $K$  se pode fatorizar:

$$K_{m'_a m_a, m'_b m_b} = K_{m'_m, m'_m}^I K_{a'a, b'b}^{II}$$



Para provar isso, basta mostrar que esse é o caso para  $e \rightarrow e'$  devido à medição e a uma evolução unitária.

Primeiro, vamos provar a fatorização de  $K$  para o caso da medição. Se medirmos algum observável no setor  $I$ , ele tomará resultado em autovalores associados a uma base ortonormal em  $I$ ,  $\{|\Phi_\mu^I\rangle\}$ , entanto que se medirmos um observável no setor  $II$ , resultará num dos estados de uma base ortonormal definida em  $II$ ,  $\{|\Phi_\alpha^II\rangle\}$ . Então o ato das medições nos setores  $I$  e  $II$  projeta o sistema total com o operador de projeção

$$\left. \begin{aligned} (\Lambda_{\mu\alpha})_{m'a',ma} &= (\Lambda_\mu^I)_{m'm} (\Lambda_\alpha^{II})_{a'a} \\ &= (|\Phi_\mu^I\rangle\langle\Phi_\mu^I|)_{m'm} (|\Phi_\alpha^{II}\rangle\langle\Phi_\alpha^{II}|)_{a'a} \end{aligned} \right\}$$

Novo modo, isto na quer dizer que o estado do sistema total seja fatorizável. Só quer dizer que o sistema estava, após a medição em  $|\Phi_\mu^I\rangle|\Phi_\alpha^{II}\rangle$  com alguma amplitude. I.e.

$$\Lambda_\mu^I \Lambda_\alpha^{II} |\Psi_{KL}\rangle = |\Phi_\mu^I\rangle |\Phi_\alpha^{II}\rangle \langle\Phi_\mu^I \Phi_\alpha^{II} | \Psi_{KL}\rangle$$

O estado agora que a matriz densidade após a medição é dada por

$$\rho' = \sum_{\mu\alpha} \Lambda_{\mu\alpha} \rho \Lambda_{\mu\alpha} \quad (\text{ver acima})$$

Podendo os índices:

$$\begin{aligned} \rho'_{m'a', n'b'} &= \sum_{\mu\alpha} \sum_{m_a} \sum_{n_b} (\Lambda_{\mu\alpha})_{m'a', m_a} \\ &\quad \times (\Lambda_{\mu\alpha})_{n_b', n_b} \rho_{m_a, n_b} \end{aligned}$$

Portanto  $K$  é:

$$K_{m'a', m_a, n'b', n_b} = \sum_{\mu\alpha} (\Lambda_{\mu\alpha})_{m'a', m_a} (\Lambda_{\mu\alpha})_{n_b', n_b}$$

O que, usando a fatorização de  $\Lambda_{\mu\alpha}$ , resulta em

$$= \left( \sum_{\mu} (\Lambda_{\mu}^I)_{m'a', m_a} (\Lambda_{\mu}^{\#})_{n_b', n_b} \right) \left( \sum_{\alpha} (\Lambda_{\alpha}^{\#})_{a'a} (\Lambda_{\alpha}^I)_{b'b} \right)$$

$$\Rightarrow K_{m'a', m_a, n'b', n_b} = K_{m'a', m_a}^I K_{n_b', n_b}^{\#} \quad \text{QED}$$

No caso da transformação  $\rho \rightarrow \rho'$  por enduçãõ temporal, a prova é ainda mais fácil dado que o hamiltoniano do sistema é

$$H_{ma,mb} = H_{mm}^I \delta_{ab} + H_{ab}^{II} \delta_{mn}$$

sendo que se trata de dois subsistemas I e II, completamente isolados, sem interações entre eles. (Passar em lista).

Dado que  $K^I$  e  $K^{II}$  sãõ transformações físicas, possíveis de estar independentemente em matrizes densidade, devem satisfazer

$$\sum_{m'} K_{m'm, m'n}^I = \delta_{mm}$$

$$\text{e } \sum_{a'} K_{a'a, a'b}^{II} = \delta_{ab}$$

Para ver como a fatorizaçãõ de  $K$  resulta na impossibilidade de transmissão de informação entre os sistemas I e II, mesmo na presença de emaranhamento, lembramos que, sem informação do ator II, a matriz densidade de I é

$$\rho_{mm}^I = \sum_a \rho_{ma, ma}$$

O que resultava de considerar um observável  $A$  que só atua em  $I$ . Se agora considerarmos uma transformação

$$\rho^I \rightarrow \rho^{I'}$$

realizada por alguma medição e/ou evolução unitária, que pode acontecer em  $II$ , ou em  $I$  ou nos 2 setores, vemos que, partindo de

$$\begin{aligned} \rho'_{m'a', m'b'} &= \sum_{m a m b} K_{m'a', m'b' m b} \rho_{m a, m b} \\ &= \sum_{m a m b} K_{m'm, m'm}^I K_{a'a, b'b}^{II} \rho_{m a, m b} \end{aligned}$$

Portanto,

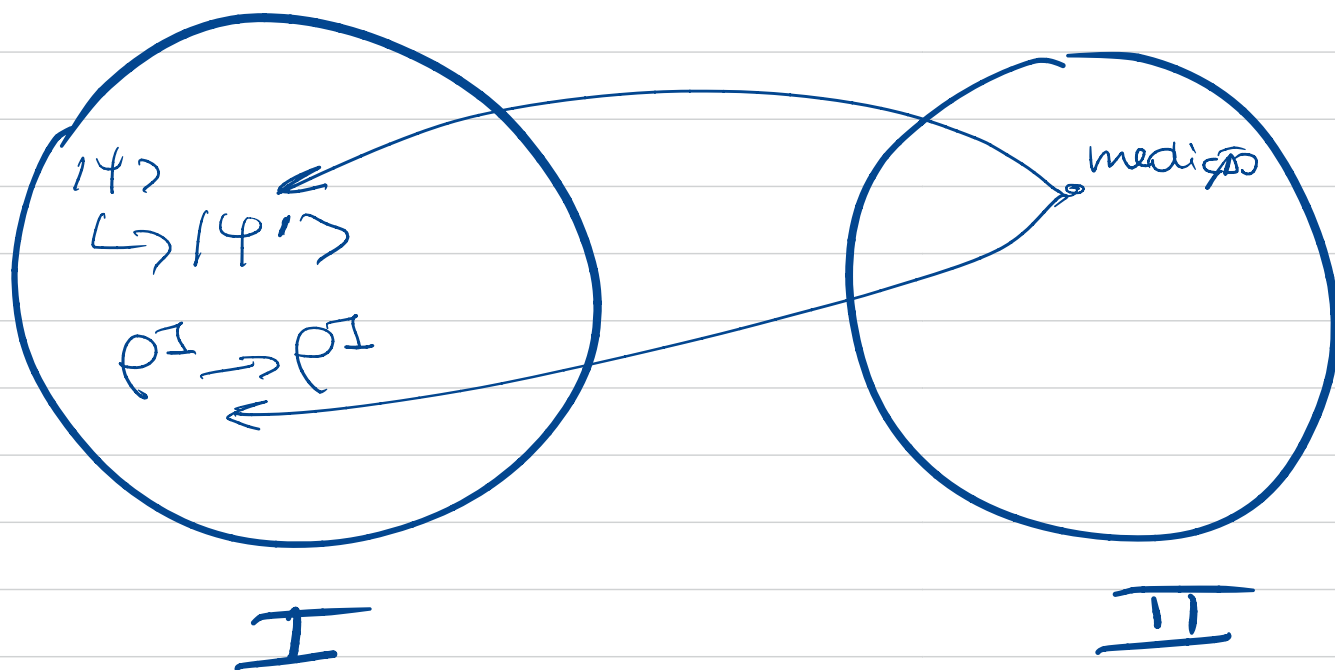
$$\begin{aligned} \rho^{I'}_{m'm'} &= \sum_{a'} \rho'_{m'a', m'a'} \\ &= \sum_{a'} \sum_{m a m b} K_{m'm, m'm}^I K_{a'a, a'b}^{II} \rho_{m a, m b} \\ &= \sum_{m a m} K_{m'm, m'm}^I \rho_{m a, m a} \end{aligned}$$

↓ Sab

$$\rho^{I'}_{m'm'} = \sum_{m m} K_{m'm, m'm}^I \rho^I_{m m} \quad \left. \vphantom{\rho^{I'}_{m'm'}} \right\}$$

$$\Rightarrow \rho_{m'm}^{I'} = \sum_{m,m} K_{m'm, m'm}^I \rho_{m,m}^I$$

$\Rightarrow$  a evolução de  $\rho^I$  é totalmente independente de  $\rho^{II}$ . Seja que ela veio de uma medição no setor  $II$  ou não. Então, nos estados emaranhados é possível modificar os estados de  $I$  fazendo medições em  $II$  ou modificando o Hamiltoniano em  $II$ . MAS essas ações NÃO afetam a matriz densidade em  $I$ . Portanto, a evolução do subsistema, e os resultados de medições nele só dependem da sua matriz densidade. O emaranhamento NÃO permite de fato a transmissão instantânea de informação a distância.



Como as transformações NÃO dependem do estado MAS só da matriz densidade  $\Rightarrow$  OK.