

Aula (4) Autovalores e Auto Vetores

①

Em geral, a ação de um operador Ω num vetor $|V\rangle$ muda ele completamente:

$$\Omega |V\rangle = |V'\rangle$$

onde $|V'\rangle \neq c|V\rangle$ com c um número.

Porém em alguns casos isso acontece: um operador aplicado a um vetor $|V\rangle$ resulta num vetor proporcional a $|V\rangle$ (na mesma "direção")

\Rightarrow Nesse caso:

$$\Omega |V\rangle = \omega |V\rangle$$

com ω um número.

Quando isso acontece chamamos $|V\rangle$ de autovetor de Ω . Entretanto ω é o autovalor.

Autovetores e autovalores tem um papel muito importante na mecânica quântica. Vamos detalhar como obter-los e alguns exemplos.

Exemplo 1 Operador Identidade.

(2)

$$I|V\rangle = |V\rangle$$

Claramente, todos os vetores são autovetores de I com autovalor 1.

Exemplo 2

$$\Omega = P_v$$

onde P_v é o projetor na direção de um vetor $|V\rangle$ normalizado, i.e. $\langle V|V\rangle = 1$

$$\Rightarrow P_v = |V\rangle\langle V|$$

Então qualquer vetor $\alpha|V\rangle$ "paralelo" a $|V\rangle$ (α número) será um autovetor de P_v

Prova:
$$P_v(\alpha|V\rangle) = |V\rangle\langle V|(\alpha|V\rangle) = \alpha|V\rangle\langle V|V\rangle$$

$$\Rightarrow$$

$$P_v(\alpha|V\rangle) = \alpha|V\rangle$$

$\Rightarrow \alpha|V\rangle$ é autovetor de P_v com autovalor 1

- Um vetor ortogonal a $|V\rangle$, $|V_\perp\rangle$ é também autovetor de P_V , mas com autovalor 0 . (3)

$$P_V |V_\perp\rangle = |V\rangle \underbrace{\langle V|V_\perp\rangle}_{=0} = 0 |V\rangle$$

- Por outra parte, vetores que são combinações lineares de $|V\rangle$ e $|V_\perp\rangle$ NAO são autovetores de P_V .

$$\begin{aligned} P_V (\alpha |V\rangle + \beta |V_\perp\rangle) &= \alpha |V\rangle \langle V|V\rangle + \beta |V\rangle \underbrace{\langle V|V_\perp\rangle}_{=0} \\ &= \alpha |V\rangle \neq \gamma (\alpha |V\rangle + \beta |V_\perp\rangle) \end{aligned}$$

Exemplo 3 O operador $R(\frac{\pi}{2}\hat{z})$ na base $\{|1\rangle, |2\rangle, |3\rangle\}$

Talvez seja $R(\frac{\pi}{2}\hat{z})|1\rangle = |1\rangle$

$\Rightarrow |1\rangle$ é um autovetor de $R(\frac{\pi}{2}\hat{z})$ com autovalor 1

Em geral, qualquer vetor proporcional a $|1\rangle$ será um autovetor de $R(\frac{\pi}{2}\hat{z})$.

$$R(\frac{\pi}{2}\hat{z}) \alpha |1\rangle = \alpha |1\rangle$$

O importante é achar os autovetores com alguma normalização arbitrária. Os outros, proporcionalmente, são trivialmente autovetores.

I.e.

$$\text{Se } \Omega |V\rangle = \omega |V\rangle$$

(4)

então

$$\begin{aligned} \Omega (\alpha |V\rangle) &= \alpha \Omega |V\rangle = \alpha \omega |V\rangle \\ &= \omega (\alpha |V\rangle) \end{aligned}$$

No caso de $R(\frac{\pi}{2} \hat{i})$, além de $|1\rangle$ tem mais dois autovetores. Para achar eles precisamos de um método rigoroso.

Solução Geral do Problema de Autovalores

Partindo da equação fundamental

$$\Omega |V\rangle = \omega |V\rangle$$

podemos reescrevê-lo como

$$(\Omega - \omega \mathbb{I}) |V\rangle = |0\rangle$$

Is é claramente para dizer que

$$\det(\Omega - \omega \mathbb{I}) = 0$$

Uma forma de ver que o determinante deve ser zero, é definir o inverso (5)

$$(\Omega - \omega \mathbb{I})^{-1}$$

e obter $|V\rangle = (\Omega - \omega \mathbb{I})^{-1} |0\rangle$!

MAS ISTO NÃO FAZ SENTIDO! O vetor $|0\rangle$ é simplesmente 0! Como é que a gente obtém $|V\rangle$ a partir dele? A única explicação para que a equação de cima NÃO seja possível é que o operador inverso de $(\Omega - \omega \mathbb{I})$ não exista (ou este) é definido.

MAS o inverso é (pensando $\Omega - \omega \mathbb{I}$ como matriz)

$$(\Omega - \omega \mathbb{I})^{-1} = \frac{\text{Cofator de } (\Omega - \omega \mathbb{I})^T}{\det(\Omega - \omega \mathbb{I})}$$

então se o determinante é zero, o inverso não está definido.

\Rightarrow

$$\det(\Omega - \omega \mathbb{I}) = 0$$

Equação característica

Essa é a equação que vai determinar os autovalores ω

Projetando num bra $\langle i |$ da base
terceira

(6)

$$(\Omega - \omega \mathbb{I})|V\rangle = 0$$

↓

$$\langle i | \Omega - \omega \mathbb{I} | V \rangle = 0$$

$$\Rightarrow \langle i | \Omega - \omega \mathbb{I} | \sum_{j=1}^m v_j | j \rangle \rangle = 0$$

$$\Rightarrow \sum_{j=1}^m v_j \langle i | \Omega - \omega \mathbb{I} | j \rangle = 0 \quad \text{ou}$$

$$\Rightarrow \sum_{j=1}^m v_j (\Omega_{ij} - \omega \delta_{ij}) = 0$$

↳ essa equação determina
os componentes v_j dos autovetores

⇒ uma vez conhecidos os autovalores ω
obtemos um conjunto de autovetores.
Lembrando que só estamos interessados
"nos autovetores distintos → em direções diferentes.
Por conveniência, vamos normalizá-los.

Exemplos $R\left(\frac{\pi}{2}\hat{i}\right)$

(7)

Lembrando que o operador $R\left(\frac{\pi}{2}\hat{i}\right)$ tem a representação matricial

$$R\left(\frac{\pi}{2}\hat{i}\right) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

A equação característica é

$$\det(R - \omega I) = \det \begin{pmatrix} 1 - \omega & 0 & 0 \\ 0 & -\omega & -1 \\ 0 & 1 & -\omega \end{pmatrix} = 0$$

$$\Rightarrow \underline{(1 - \omega)(\omega^2 + 1) = 0}$$

\Rightarrow Soluções para os autovalores $\boxed{\omega = 1, \pm i}$

ou $\omega_1 = 1$; $\omega_2 = i$, $\omega_3 = -i$

Agora, já sabemos que $\omega_1 = 1$ é um autovalor de $\mathbb{1}$. Vamos conferir usando o método geral:

Como temos a liberdade de escolher v_1 ,
usamos como convenção um autovetor normalizado

9

$$\Rightarrow |w_1\rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = |1\rangle$$

↳ autovetor associado ao autovalor w_1

Para obter o autovetor associado a $w_2 = i$

$$\begin{pmatrix} 1-i & 0 & 0 \\ 0 & -i & -1 \\ 0 & 1 & -i \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$(1-i)v_1 = 0 \Rightarrow v_1 = 0$$

$$-iv_2 - v_3 = 0 \Rightarrow v_2 = i v_3$$

$$v_2 - i v_3 = 0 \Rightarrow v_2 = i v_3$$

↳ $v_2 = i v_3$ ✓

$$\Rightarrow |w_2\rangle \propto \begin{pmatrix} 0 \\ i \\ 1 \end{pmatrix}$$

Impondo a normalização

$$\langle w_2 | w_2 \rangle = 1$$

Teorema: Os autovalores de um operador hermitiano são reais

Já tínhamos provado isso! Isto garante a conservação da probabilidade derivada da equação de Schrödinger! Mas vamos provar na linguagem de matrizes, vetores, etc.

$$\Omega |w\rangle = \omega |w\rangle$$

$$\Rightarrow \langle \omega | \Omega |w\rangle = \omega \langle \omega |w\rangle$$

Tomando o adjunto, obtemos

$$\langle \omega | \Omega^\dagger |w\rangle = \omega^* \langle \omega |w\rangle$$

dado que $\langle \omega |w\rangle$ é real!

Mas um operador hermitiano satisfaz

$$\Omega = \Omega^\dagger$$

$$\Rightarrow \langle \omega | \Omega |w\rangle = \omega^* \langle \omega |w\rangle$$

$$\Rightarrow \boxed{\omega = \omega^*} \checkmark$$

Teorema: Para um operador Ω hermitiano (12)
os seus autovetores formam uma base ortonormal

$\{|w_i\rangle\}$, onde w_i s são os autovalores

e, nessa base, Ω é expressado como uma
matriz diagonal dada por os autovalores

$$\Omega = \begin{pmatrix} w_1 & 0 & \dots & \dots & 0 \\ 0 & w_2 & & & \\ & & \ddots & & \\ & & & \ddots & \\ 0 & & & & w_m \end{pmatrix}$$

Prova: (Sem degenerescência)

$$\Omega |w_i\rangle = w_i |w_i\rangle$$

e para um outro autovetor de autovalor w_j temos

$$\Omega |w_j\rangle = w_j |w_j\rangle$$

Multiplicando a primeira equação pelo bra $\langle w_j|$

$$\langle w_j | \Omega |w_i\rangle = w_i \langle w_j | w_i\rangle$$

e a segunda equação por $\langle w_i|$,

$$\langle w_i | \Omega |w_j\rangle = w_j \langle w_i | w_j\rangle$$

Se a gente toma o adjunto dessa última equação obtemos

$$\langle w_j | \Omega^\dagger | w_i \rangle = w_j^* \langle w_i | w_j^* \rangle$$

MAS $\Omega = \Omega^\dagger \Rightarrow$

$$\langle w_j | \Omega | w_i \rangle = w_j^* \langle w_j | w_i \rangle$$

O lado esquerdo dessa identidade é igual a da primeira equação para o elemento de matriz de Ω . Subtraindo els de aquele temos que

$$0 = (w_i - w_j^*) \langle w_j | w_i \rangle$$

deve ser satisfeita se Ω é hermitiano

Vemos que para o caso $i=j$, dado que

$$\langle w_i | w_i \rangle \neq 0$$

deve valer $w_i = w_i^*$

O que é uma outra prova que os autovalores de Ω hermitiano devem ser reais.

Para o caso $i \neq j$ temos que deve ser

$$\langle w_j | w_i \rangle = 0$$

\Rightarrow os autovetores de um operador hermitiano são ortogonais

(19)

Então se os autovetores de autovalores distintos são ortogonais podem ser associados a uma base ortonormal $\{|w_i\rangle\}$ uma vez que eles podem ser normalizados.

Isso prova o teorema:

$$\langle w_i | \Omega | w_j \rangle = \Omega_{ij} = \omega_j \delta_{ij}$$

Exercício: Voltando a equação

$$0 = (\omega_i - \omega_j^*) \langle w_j | w_i \rangle$$

veremos que se $\omega_i = \omega_j$ (real) para $|w_i\rangle \neq |w_j\rangle$ então não podemos concluir que $\langle w_j | w_i \rangle = 0$.

Esse é o caso de degenerescência.

Nesse caso veremos que tem um subespaço de autovetores associados a o autovalor degenerado.

Degenerescência

(15)

Consideremos a situação onde dois autovetores
compartilham o mesmo autovalor w

$$\left. \begin{aligned} \Omega |w_1\rangle &= w |w_1\rangle \\ \Omega |w_2\rangle &= w |w_2\rangle \end{aligned} \right\}$$

Isto implica que qualquer combinação linear
de $|w_1\rangle$ e $|w_2\rangle$ também tem esse autovalor
i.e.:

$$\begin{aligned} \Omega (\alpha |w_1\rangle + \beta |w_2\rangle) &= \alpha w |w_1\rangle + \beta w |w_2\rangle \\ &= w (\alpha |w_1\rangle + \beta |w_2\rangle) \end{aligned}$$

\Rightarrow A degenerescência implica a existência de um
subespaço (de dimensão 2 neste exemplo) contendo
um número infinito de autovetores (dado que
 α e β são arbitrários). I.e. existe um número
infinito de pares $|w'_1\rangle$ e $|w'_2\rangle$ ortogonais que
tem esse autovalor.

Exemplo :

$$\Omega = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Veremos que $\Omega^\dagger = (\Omega^T)^* = \Omega \Rightarrow$ hermitiano

Eq. característica

$$\det \begin{pmatrix} 1-\omega & 0 & 1 \\ 0 & 2-\omega & 0 \\ 1 & 0 & 1-\omega \end{pmatrix} = 0$$

$$\Rightarrow \begin{cases} (1-\omega)(2-\omega)(1-\omega) - (2-\omega) = 0 \\ \Rightarrow (2-\omega)[(1-\omega)^2 - 1] = 0 \\ (2-\omega)[\omega^2 - 2\omega] = 0 \\ \Rightarrow \omega(\omega-2)^2 = 0 \end{cases} \begin{matrix} \omega_1 = 0 \\ \omega_2 = 2 \\ \omega_3 = 2 \end{matrix} \text{ deg.}$$

Para $\omega = 0$, obtenemos o autovetor das equações

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} v_1 + v_3 = 0 \\ 2v_2 = 0 \rightarrow v_2 = 0 \\ v_1 + v_3 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{pmatrix} v_1 = -v_3 \\ v_2 = 0 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow |w_1\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \quad \text{já normalizado} \\ \text{(e.g. } \langle w_1 | w_1 \rangle = 1)$$

(17)

MAS para $w_2 = 2 = w_3$, temos as equações:

$$\Omega - w_i H = \begin{pmatrix} 1-2 & 0 & 1 \\ 0 & 2-2 & 0 \\ 1 & 0 & -2 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \left. \begin{array}{l} -v_1 + v_3 = 0 \\ 0 = 0 \\ v_1 - v_3 = 0 \end{array} \right\} \Rightarrow v_1 = v_3 ; v_2 \text{ indeterminado!}$$

\Rightarrow Para fixar os dois autovetores ortogonais $|w_2\rangle$ e $|w_3\rangle$ precisamos escolher um valor totalmente arbitrário de v_2 (a verdade de v_2/v_1).

Por exemplo escolhemos

$$\boxed{v_2 = 1} \quad (v_2/v_1 = 1)$$

$$\Rightarrow |w_2\rangle = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Finalmente, para obter $|w_3\rangle$, devemos impor ainda $v_1 = v_3$ mas agora v_2 é ~~qual~~ que

(13)

$$\langle w_2 | w_3 \rangle = 0$$

$$\Rightarrow (1 \ 1 \ 1) \times \begin{pmatrix} 1 \\ v_2 \\ 1 \end{pmatrix} = 1 + v_2 + 1 = 0$$

$$\Rightarrow \boxed{v_2 = -2} \text{ para } |w_3\rangle$$

$$\Rightarrow \boxed{|w_3\rangle = \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix}}$$

Já normalizada ✓

$\{|w_2\rangle, |w_3\rangle\}$ formam um subespaço degenerado associado ao autovalor $w = 2$. Outras escolhas de v_2 resultariam em $\{|w'_2\rangle, |w'_3\rangle\}$.

Propriedades de Operadores Unitários

(19)

Se um operador U é unitário, ele satisfaz

$$U U^\dagger = U^\dagger U = \mathbb{I} \quad (\text{ou } U^\dagger = U^{-1})$$

Theorema: os autovalores de U são números complexos de valor absoluto 1.

Seus autovetores são ortogonais (se diferentes).

Prova:

$$\left\{ \begin{array}{l} U |u_i\rangle = u_i |u_i\rangle \quad \text{autovalor } u_i \\ U |u_j\rangle = u_j |u_j\rangle \quad \text{autovalor } u_j \end{array} \right.$$

$$\rightarrow \langle u_j | U^\dagger = \langle u_j | u_j^* \leftarrow \text{adjunto}$$

$$\Rightarrow \langle u_j | U^\dagger U |u_i\rangle = u_j^* u_i \langle u_j | u_i\rangle$$

$$\Rightarrow \langle u_j | u_i\rangle = u_j^* u_i \langle u_j | u_i\rangle$$

$$\text{ou } \left\{ (1 - u_j^* u_i) \langle u_j | u_i\rangle = 0 \right\}$$

Então, se $i=j \Rightarrow \langle u_j | u_i \rangle = \langle u_i | u_i \rangle \neq 0$

(20)

$$\Rightarrow \boxed{u_j^* u_i = u_i^* u_i = |u_i|^2 = 1} \quad \checkmark$$

Mas se $i \neq j$, então precisamos

$$\langle u_j | u_i \rangle = 0 \quad \checkmark$$

$$\underline{\underline{0}}$$

Diagonalização de Matrizes Hermitianas

Consideremos um operador hermitiano Ω .

- Pode ser representado por uma matriz Ω_{ij} numa dada base ortonormal $\{|i\rangle\}$.

Ou

- Pode ser representado por uma matriz na base ortonormal definida por seus autovetores $\{|w_i\rangle\}$

Nesse último caso, sabemos que a matriz é diagonal =

$$\Omega_{ij} = \begin{pmatrix} \omega_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \omega_2 & & \\ \vdots & & \ddots & \\ 0 & & & \omega_n \end{pmatrix}$$

Isto quer dizer que existe um operador (21)
que transforma $\{|i\rangle\} \longrightarrow \{|w_i\rangle\}$.

Esse operador deve ser unitário!

Porquê? Dado que ambas bases são ortonormais

o operador transformando $\{|i\rangle\} \longrightarrow \{|w_i\rangle\}$
deve preservar o produto interno.

I.e.:

$$|w_i\rangle = U|i\rangle$$

$$\Rightarrow \langle w_j | = \langle j | U^\dagger$$

$$\Rightarrow \langle w_j | w_i \rangle = \langle j | U^\dagger U | i \rangle = \langle j | i \rangle = \delta_{ij} \checkmark$$

\Rightarrow Todo operador hermitiano em um espaço $V(\mathbb{C})$
pode ser diagonalizado por uma
transformação unitária

Outra forma de dizer o mesmo:

Na base $\{|i\rangle\}$ Ω não é diagonal.

$$\langle i | \Omega | j \rangle = \Omega_{ij} \quad \text{matriz não diagonal}$$

Inserindo $U^\dagger U = I = U U^\dagger$ tal que

$$\langle i | U^\dagger U \Omega U^\dagger U | j \rangle = \langle w_i | U \Omega U^\dagger | w_j \rangle$$

onde $\{|w_i\rangle\}$ são os autovetores de Ω .

\Rightarrow A transformação de um operador hermitiano Ω de uma base ortonormal qualquer para a sua base de autovetores (onde Ω_{ij} é diagonal)

Podem ser reformuladas dizendo que para todo operador hermitiano Ω existe uma transformação unitária U tal que

$$\underline{(U \Omega U^\dagger)_{ij} \text{ é diagonal}}$$

Dizemos que U diagonaliza Ω .

Operadores Hermitianos que Comutam

Consideremos dois operadores hermitianos Ω e Λ satisfazendo

$$[\Omega, \Lambda] = 0 \quad ; \quad \text{ie.} \quad \Omega\Lambda - \Lambda\Omega = 0$$

A base ortogonal de autovetores de Ω é $\{|w_i\rangle\}$

Então

$$\Omega |w_i\rangle = \omega_i |w_i\rangle$$

(Assimétrico)
que não tem dep.,

Se agora aplicamos Λ em ambos lados, temos

$$\Lambda \Omega |w_i\rangle = \omega_i \Lambda |w_i\rangle$$

$$\Omega \Lambda |w_i\rangle = \omega_i \Lambda |w_i\rangle$$

Essa última igualdade diz que o vetor

$$\Lambda |w_i\rangle$$

é um autovetor de Ω com autovalor ω_i .
Mas, em ausência de degenerescência, o autovalor
de autovalor ω_i é único a menos de um
rescalamento arbitrário, e é por um fator de

$$\Rightarrow \Lambda |w_i\rangle \propto |w_i\rangle$$

$$\Rightarrow \boxed{\Lambda |w_i\rangle = \lambda_i |w_i\rangle}$$

Então concluímos que $|\omega\rangle$ é
também um autovetor do operador Λ
com autovalor λ_i .

(24)

Dado que todos os autovetores de Ω
são também autovetores de Λ , a mesma
transformação unitária U que diagonaliza
o operador Ω , também diagonaliza Λ .

$\Rightarrow \Omega$ e Λ são simultaneamente diagonalizáveis.

Se Ω é não-degenerado, então só existe
uma única base onde ambos são diagonais.

\Rightarrow Basta saber que 1 deles é não degenerado.

Se ambos Ω e Λ são degenerados a prova é
mais complicada, mas ainda o resultado é o
mesmo. \square